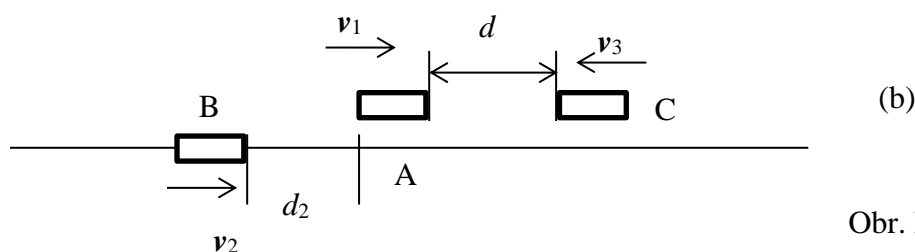
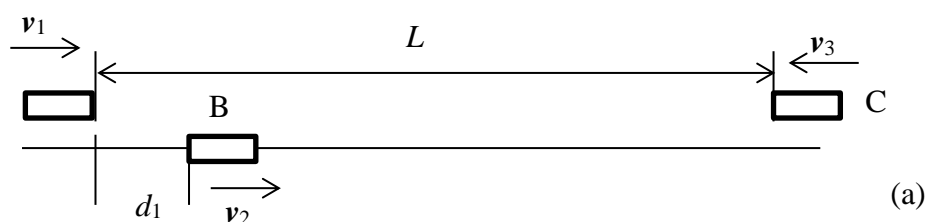


58. ročník Fyzikálnej olympiády
v školskom roku 2016/2017
Kategória D – domáce kolo
Riešenie úloh

1. Predchádzanie vozidiel

Riešenie:

a)



Obr. RD-1

2 b

Poloha vozidiel na začiatku predbiehania je znázornená na obr. RD-1 (a) a na konci na obr. RD-1 (b).

Možností riešenia je niekoľko, najmä vzhľadom na zvolenú vzťažnú sústavu.

Uvažujme napr. vzťažnú sústavu spojenú s vozidlom B. Vozidlo A sa v tejto sústave pohybuje rýchlosťou $v_1 - v_2$ a vozidlo C v opačnom smere rýchlosťou $v_3 + v_2$. Vozidlo A pri predbiehaní musí prejsť vzdialenosť $d_1 + d_A + d_B + d_2$ za dobu

$$t_1 = \frac{d_1 + d_2 + d_A + d_B}{v_1 - v_2}.$$

Za tento čas sa zmenší vzdialenosť medzi vozidlami A a C na

$$d = L_1 - (d_1 + d_2 + d_A + d_B) - (v_1 + v_3)t_1 = L - \left(1 + \frac{v_1 + v_3}{v_1 - v_2}\right)(d_1 + d_2 + d_A + d_B).$$

Pre dané hodnoty $d \approx 173$ m, čo je bezpečná vzdialenosť pre zaradenie vozidla A pred vozidlo B. 2 b

Pozn.: Pre $L_2 = 700$ m by došlo ku kolízii ($d \approx -126$ m).

b) Vozidlo A prešlo rýchlosťou $v_1 - v_2$ vzdialenosť $d_1 + d_B$ za dobu

$$t_2 = \frac{d_1 + d_B}{v_1 - v_2}. \text{ Pre dané hodnoty } t_2 \approx 8,64 \text{ s}$$

Potom pokračovalo rovnomerne spomaleným pohybom ($a_1 < 0$) nazad do vzdialenosti d_B

$$-d_B = (v_1 - v_2)t_3 + \frac{1}{2}a_1 t_3^2.$$

Ide o kvadratickú rovnicu pre čas t_3

$$t_3^2 + 2 \frac{v_1 - v_2}{a_1} t_3 + \frac{2d_B}{a_1} = 0,$$

ktorá má riešenie

$$t_3 = -\frac{v_1 - v_2}{a_1} \pm \sqrt{\left(\frac{v_1 - v_2}{a_1}\right)^2 - \frac{2d_B}{a_1}}, \text{ pre } t_3 > 0 \text{ má význam iba znamienko } +.$$

Pre dané hodnoty $t_3 \approx 2,27$ s.

1 b

Po ukončení tohto manévru je vzdialenosť medzi vozidlami A a C (v sústave spojenej s vozidlom B)

$$d = L_2 - d_1 - (v_3 + v_2)(t_2 + t_3). \text{ Pre dané hodnoty } d \approx 165 \text{ m.}$$

1 b

Tento spôsob riešenia kritickej situácie sa ukazuje ako bezpečný.

1 b

c) Po dobu t_2 sa vozidlo A pohybovalo až na úroveň vozidla B. Nasledoval rovnomerne zrýchlený pohyb na dráhe $d_2 + d_A$ po dobu t_4 pre bezpečné zaradenie pred vozidlo B

$$d_2 + d_A = (v_1 - v_2)t_4 + \frac{1}{2}a_2 t_4^2.$$

Kvadratickú rovnicu upravíme do základného tvaru

$$t_4^2 + 2 \left(\frac{v_1 - v_2}{a_2} \right) t_4 - \frac{2(d_2 + d_A)}{a_2} = 0.$$

Riešenie rovnice

$$t_4 = -\frac{v_1 - v_2}{a_2} \pm \sqrt{\left(\frac{v_1 - v_2}{a_2}\right)^2 + \frac{2(d_2 + d_A)}{a_2}}. \text{ Keďže } t_4 > 0 \text{ má význam znamienko } +.$$

Pre dané hodnoty $t_4 \approx 3,57$ s.

1 b

V čase dokončenia bezpečného zaradenia pred vozidlo B je vzdialenosť vozidiel A a C

$$d = L_2 - (d_1 + d_2 + d_A + d_B) - (v_3 + v_2)(t_2 + t_4).$$

Pre dané hodnoty $d \approx 79,9$ m.

1 b

Maximálna rýchlosť

$$v_m = v_1 + a_2 t_4. \text{ Pre dané hodnoty } v_m \approx 30,4 \text{ m}\cdot\text{s}^{-1} \approx 109 \text{ km}\cdot\text{h}^{-1}.$$

1 b

Ako vidno, tento spôsob predbiehania je nebezpečný, navyše s prekročením povolenej rýchlosti.

Pozn.: Z výsledkov vidno, aký dôležitý je správny odhad vzdialenosti protiidúceho vozidla.

Pre bezpečné predbiehanie je v našom prípade potrebná vzdialenosť protiidúceho vozidla najmenej 1 km. Pri krízovej situácii sa ukázalo výhodnejšie predbiehanie prerušiť a vrátiť sa za pomalšie vozidlo.

2. Pokusy s mincami

Riešenie:

- a) Na dvojicu mincí pôsobia vonkajšie sily trenia, tiaže a tlakovej sily podložky. Posledné dve sa navzájom kompenzujú (výslednica je nulová). Zmena celkovej hybnosti Δp je rovná impulzu vonkajších síl ($I = F \Delta t$). Keďže čas zrážky je veľmi malý, možno impulz vonkajšej sily počas zrážky zanedbať a teda $\Delta p = 0$, čo predstavuje zákon zachovania hybnosti

$$m_1 v_0 = m_1 v_1 + m_2 v_2 . \quad (1) \quad 0,5 \text{ b}$$

Keďže je posunutie mincí počas zrážky veľmi malé, je možné zanedbať prácu síl trenia počas zrážky a teda kinetická energia sústavy sa nemení, čo predstavuje zákon zachovania mechanickej energie

$$\frac{1}{2} m_1 v_0^2 = \frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} m_2 v_2^2 . \quad (2) \quad 0,5 \text{ b}$$

Rýchlosti v_1, v_2 určíme riešením sústavy rovníc (1) a (2). Rovnice (1), (2) upravíme na tvar

$$m_1 (v_0 - v_1) = m_2 v_2 , \quad (3)$$

$$m_1 (v_0^2 - v_1^2) = m_2 v_2^2 . \quad (4)$$

Podielom rovníc (4) a (3), máme

$$v_0 + v_1 = v_2 . \quad (5)$$

Riešením sústavy lineárnych rovníc (3) a (5) dostávame rýchlosti v_1 a v_2 , pričom smer vektorov v_1 a v_2 je daný smerom vektora v_0

$$v_1 = v_0 \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \quad v_2 = v_0 \frac{2m_1}{m_2 + m_1} . \quad (6) \quad 1 \text{ b}$$

Druhá minca po zrážke sa vždy pohybuje v smere vektora v_0 . Prvá minca sa pohybuje v smere v_0 ak $m_1 > m_2$. Ak $m_1 < m_2$, prvá minca sa odrazí smerom nazad $-v_0$. Ak $m_1 = m_2$, prvá minca zostane po zrážke stáť v mieste zrážky a druhá minca postupuje rýchlosťou v_0 (prvá minca odovzdá svoju hybnosť a kinetickú energiu druhej minci).

- b) Zrážkou nadobudnú mince rýchlosti v_1 a v_2 , ktoré predstavujú začiatkové rýchlosti ich pohybu po povrchu stola. Ich pohyb je však brzdený trením, pričom trecia sila $F_t = -f m g$. Zrýchlenie pohybu $a = F_t / m = -f g$ nezávisí od hmotnosti mince. Čas do zastavenia prvej mince (t_1) a druhej mince (t_2)

$$t_1 = \frac{v_1}{\pm a} \quad \text{a} \quad t_2 = \frac{v_2}{a} .$$

Znamienko (-) pre $m_1 > m_2$, znamienko (+) platí pre $m_1 < m_2$.

Doba medzi okamihmi zastavenia oboch mincí

$$\Delta t = t_1 - t_2 = \frac{v_1 - v_2}{f g} = \frac{v_0}{f g} \left(\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} - \frac{2m_1}{m_2 + m_1} \right) = -\frac{v_0}{f g} \quad \text{pre } m_1 > m_2 \quad 0,5 \text{ b}$$

$$\Delta t = t_1 - t_2 = \frac{v_1}{-f g} - \frac{v_2}{f g} = \frac{v_0}{f g} \left(-\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} - \frac{2m_1}{m_2 + m_1} \right) = \frac{v_0}{f g} \frac{m_2 - 3m_1}{m_1 + m_2} \quad \text{pre } m_1 < m_2. \quad 0,5 \text{ b}$$

Znamienko výslednej hodnoty udáva, ktorá z mincí zastaví neskôr.

Z miesta zrážky prekoná minca dráhu rovnomerne spomaleného pohybu $s = \frac{v^2}{2 f g}$.

Pre $m_1 > m_2$ sa mince pohybujú rovnakým smerom

$$d = \frac{v_2^2}{f g} - \frac{v_1^2}{f g} = \frac{v_0^2}{f g} \left[\left(\frac{2m_1}{m_1 + m_2} \right)^2 - \left(\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right)^2 \right] = \frac{v_0^2}{f g} \frac{3m_1 - m_2}{m_1 + m_2}. \quad 0,5 \text{ b}$$

Pre $m_1 < m_2$ sa mince pohybujú opačným smerom

$$d = \frac{v_2^2}{f g} + \frac{v_1^2}{f g} = \frac{v_0^2}{f g} \left[\left(\frac{2m_1}{m_1 + m_2} \right)^2 + \left(\frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} \right)^2 \right] = \frac{v_0^2}{f g} \frac{4m_1^2 + (m_2 - m_1)^2}{(m_1 + m_2)^2}. \quad 0,5 \text{ b}$$

c) Číselné hodnoty ...

m_1 / g	m_2 / g	$v_1 / \text{m} \cdot \text{s}^{-1}$	$v_2 / \text{m} \cdot \text{s}^{-1}$	$\Delta t / \text{s}$	d / m
8,50	7,50	0,0312	0,531	-1,28	0,717
7,50	7,50	0	0,500	-1,28	0,637
7,50	5,74	0,0665	0,566	-1,28	0,806

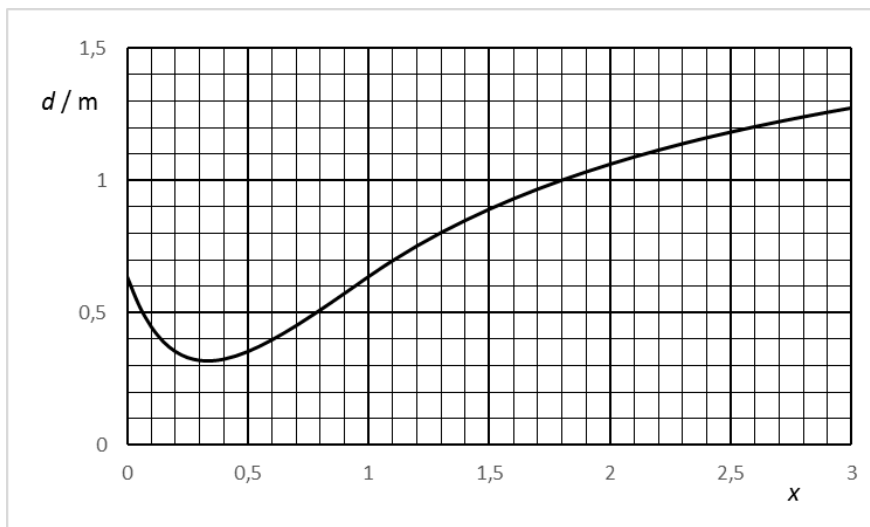
1 b

d) Vzdialenosť d ako funkcia x má tvar

$$d = \frac{v_0^2}{f g} \frac{3x - 1}{x + 1} \quad \text{pre } x > 1 \quad 0,5 \text{ b}$$

$$d = \frac{v_0^2}{f g} \frac{4x^2 + (1 - x)^2}{(x + 1)^2} \quad \text{pre } x < 1 \quad 0,5 \text{ b}$$

Graf



Obr. RD-2

1 b

Z grafu vidno, že vzdialenosť d nadobudne

minimálnu hodnotu $d_{\min} \approx 32$ cm pre $x_{\min} \approx 0,33$ a hodnotu $d_0 \approx 64$ cm pre $x \rightarrow 0$. 1 b

Pre $x_1 = 1$ je $d_1 = d_0$.

Pre $x > 1$ funkcia rastie.

Pre $x \rightarrow \infty$ vzdialenosť d rastie k maximálnej hodnote $d_{\max} = 5 d_0$. 1 b

e) Mince zastanú súčasne ($\Delta t = 0$), ak $m_2 = 3 m_1$, tzn. $x = 1/3$.

V tomto prípade

$$v_1 = -\frac{1}{2}v_0, \quad v_2 = \frac{1}{2}v_0. \quad 0,5 \text{ b}$$

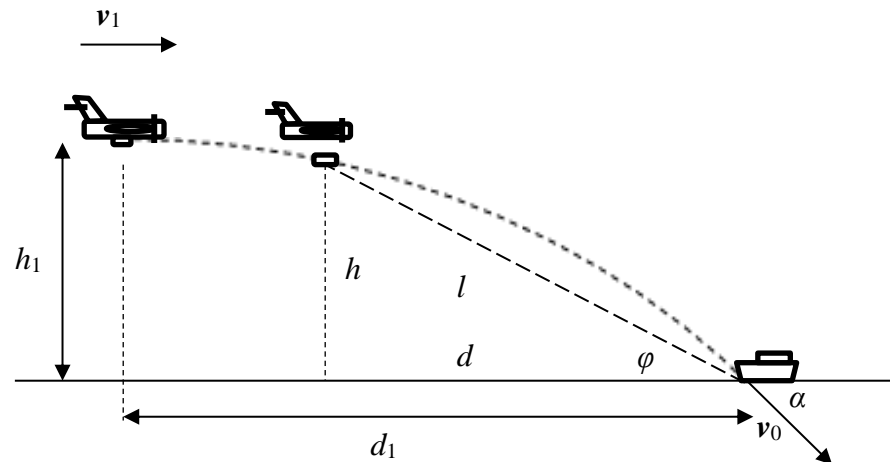
Vzdialenosť $d = \frac{1}{2} \frac{v_0^2}{f g} = \frac{1}{2} d_0$, čo zodpovedá minimálnej hodnote d_{\min} . 0,5 b

Pomer $x = 1/3$ sa nedá realizovať pomocou euromincí.

3. Letecká pomoc

Riešenie:

a) Obrázok



Obr. RD-3

2 b

b) Ak v obrázku označíme vodorovnú vzdialenosť d_1 lietadla od lode v okamihu uvoľnenia kontajnera, výšku h a vodorovnú vzdialenosť d kontajnera vo všeobecnej polohe, v sústave sporejnej s loďou platí

$$d = d_1 - v_1 t, \quad (1) \quad h = h_1 - \frac{1}{2} g t^2, \quad (2) \quad 0,5 + 0,5 b$$

$$v_x = v_1, \quad (3) \quad v_y = g t. \quad (4) \quad 0,5 + 0,5 b$$

c) Vodorovná zložka rýchlosti kontajneru je rovná rýchlosti lietadla. Za čas t_0 preletí kontajner vodorovnú vzdialenosť $l \cos \varphi$ k lodi

$$v_1 t_0 = l \cos \varphi,$$

odkiaľ máme rýchlosť letu lietadla

$$v_1 = \frac{l \cos \varphi}{t_0}. \text{ Pre dané hodnoty } v_1 \approx 56,3 \text{ m/s} \approx 203 \text{ km/h.} \quad (5) \quad 2b$$

V čase t_1 , keď posádka spozoruje kontajner, súradnice kontajneru sú

$$d_2 = d_1 - v_1 t_1 = l \cos \varphi \quad (6) \quad h_2 = h_1 - \frac{1}{2} g t_1^2 = l \sin \varphi, \quad (7)$$

v okamihu dopadu na hladinu

$$d_3 = d_1 - v_1 (t_1 + t_0) = 0 \quad (8) \quad h_3 = h_1 - \frac{1}{2} g (t_1 + t_0)^2 = 0. \quad (9)$$

Z rozdielu rovníc (7) a (8) máme

$$(t_1 + t_0)^2 - t_1^2 = 2 t_1 t_0 + t_0^2 = \frac{2 l}{g} \sin \varphi,$$

odkiaľ

$$t_1 = \frac{l}{g t_0} \sin \varphi - \frac{t_0}{2}. \quad (\approx 1,42 \text{ s})$$

Výška letu lietadla

$$h_1 = l \sin \varphi + \frac{1}{2} g t_1^2 = l \sin \varphi + \frac{1}{2} g \left(\frac{l \sin \varphi}{g t_0} - \frac{t_0}{2} \right)^2. \quad 2 \text{ b}$$

Pre dané hodnoty $h_1 \approx 331 \text{ m}$.

d) Za čas pádu $t_1 + t_0$ získa zvislá zložka rýchlosti kontajneru veľkosť

$$v_y = g (t_1 + t_0) = \frac{1}{2} g t_0 + \frac{l \sin \varphi}{t_0}.$$

Veľkosť rýchlosti dopadu

$$v_0 = \sqrt{v_x^2 + v_y^2} = \sqrt{\left(\frac{l \cos \varphi}{t_0} \right)^2 + \left(\frac{1}{2} g t_0 + \frac{l \sin \varphi}{t_0} \right)^2}.$$

Pre dané hodnoty $v_0 \approx 98,3 \text{ m/s} \approx 354 \text{ km/h}$.

2 b

4. Drevená tyč v rúre

Riešenie:

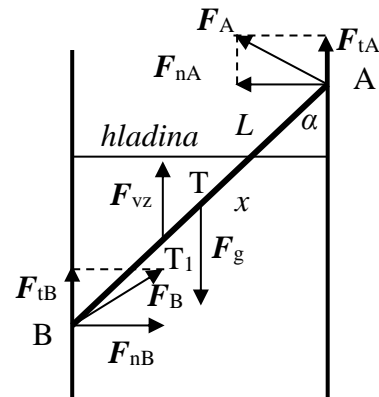
a) Obr. RD-4.

Na tyč pôsobí smerom zvislo nadol tiažová sila $F_g = m g = S L \rho g$ v strede T tyče, smerom nahor vztlaková sila vody $F_{vz} = -S x \rho_V g$ v strede T_1 ponorenej časti tyče, sila F_A v bode A dotyku tyče s rúrou, ktorá má zvislú zložku F_{tA} (sila trenia) a zložku F_{nA} kolmú na stenu rúry, podobne sila F_B v bode dotyku B. Označili sme S obsah prierezu tyče, ρ hustotu dreva a ρ_V hustotu vody.

1 b

Označíme uhol α medzi tyčou a zvislým smerom, pričom

$$\sin \alpha = \frac{2R}{L} \text{ alebo } \tan \alpha = \frac{2R}{\sqrt{L^2 - (2R)^2}}.$$



Obr. RD-4

1 b

b) Pre tyč platia podmienky rovnováhy síl v zvislom smere a smere kolmom na rúru

$$F_g - F_{vz} - F_{tA} - F_{tB} = 0 \quad (1) \quad 1 \text{ b}$$

$$F_{nB} - F_{nA} = 0 \quad (2) \quad 1 \text{ b}$$

a rovnováhy momentov síl, napr. vzhľadom na bod A,

$$F_{vz} \frac{x}{2} \sin \alpha - F_g \frac{L}{2} \sin \alpha + F_{tA} L \sin \alpha + F_{nA} L \cos \alpha = 0. \quad (3) \quad 1 \text{ b}$$

Keďže tri rovnice (1) až (3) obsahujú päť neznámych veličín F_{tA} , F_{tB} , F_{nA} , F_{nB} a x , treba pre riešenie definovať ďalšie dve podmienky. *Pozn.: Statický prípad nemá jednoznačné riešenie a v dôsledku statického trenia existuje viacero možností ponorenia tyče.* 1 b

- c) Ak predpokladáme, že sa tyč pomaly posúva, je trenie F_{tA} a F_{tB} v bodoch dotyku A a B kĺzavé, opísané jednoznačnými vzťahmi (dve doplnkové podmienky) 1 b

$$F_{tA} = f F_{nA} \quad \text{a} \quad F_{tB} = f F_{nB}. \quad (4)$$

Z rovníc (3) a (4) máme

$$F_{nA} = F_{nB} = F_n \quad \text{a} \quad F_{tA} = F_{tB} = F_t. \quad (5)$$

Z (1) a (4) potom máme

$$F_t = \frac{1}{2}(F_g - F_{vz}) \quad \text{a} \quad F_n = \frac{1}{2f}(F_g - F_{vz}). \quad (6)$$

Dosadením do (3) dostávame

$$F_{vz} \frac{x}{2} - F_g \frac{L}{2} + \frac{1}{2}(F_g - F_{vz})L + \frac{1}{2f \tan \alpha}(F_g - F_{vz})L = 0$$

a po dosadení za sily F_g a F_{vz} a úprave dostávame kvadratickú rovnicu pre x , resp. x/L ,

$$\left(\frac{x}{L}\right)^2 - \left(\frac{x}{L}\right) \left(1 + \frac{1}{f \tan \alpha}\right) + \frac{1}{f \tan \alpha} \frac{\rho}{\rho_v} = 0.$$

Riešenie rovnice

$$\left(\frac{x}{L}\right) = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{1}{f \tan \alpha}\right) \pm \sqrt{\frac{1}{4} \left(1 + \frac{1}{f \tan \alpha}\right)^2 - \frac{1}{f \tan \alpha} \frac{\rho}{\rho_v}}.$$

Keďže $x/L \leq 1$, fyzikálny zmysel má iba znamienko (-)

$$\left(\frac{x}{L}\right) = \frac{1}{2} \left(1 + \frac{1}{f \tan \alpha}\right) \left[1 - \sqrt{1 - \frac{\rho}{\rho_v} \frac{4f \tan \alpha}{(1 + f \tan \alpha)^2}}\right]. \quad (7) \quad 1 \text{ b}$$

Pre dané hodnoty $x/L \approx 0,40$.

- d) Ak by mala tyč takmer zvislý smer, tzn. $\alpha \rightarrow 0$, a teda $\sin \alpha \rightarrow 0$ a $\cos \alpha \approx 1$, máme z (3)

$$F_n \rightarrow 0, F_t \rightarrow 0$$

a z (1)

$$F_g = F_{vz}, \text{ a teda } \frac{x}{L} = \frac{\rho}{\rho_v}. \text{ Pre dané hodnoty } x/L = 0,47. \quad 1 \text{ b}$$

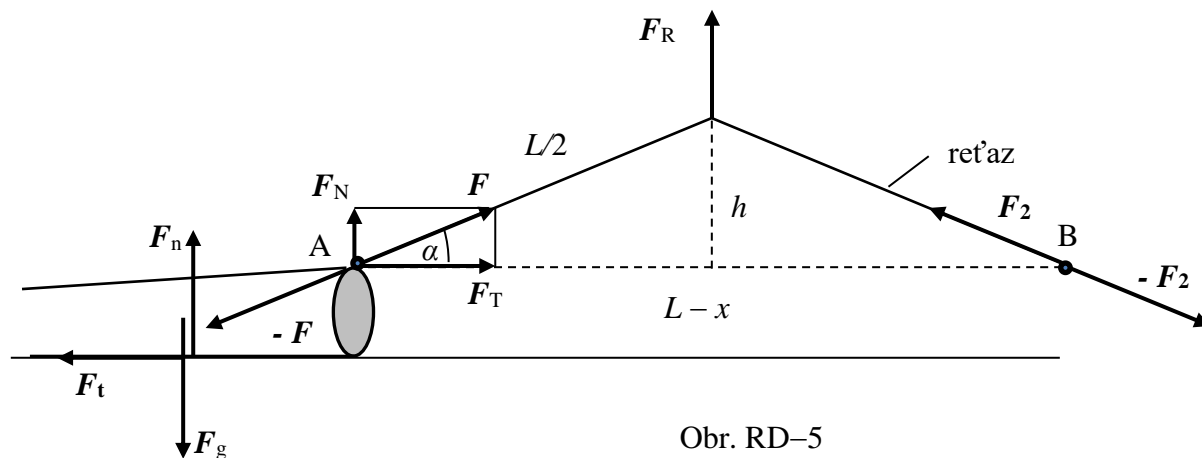
Výsledok možno získať aj ako limitu výrazu (7) pre $\alpha \rightarrow 0$.

Keď je tyč šikmá, tlačí na steny rúry a v bodoch dotyku pôsobia sily trenia, ktoré spolu so vztlakovou silou odľahčujú tyč. Preto je pomer x/L v tomto prípade menší. Ak je tyč zvislá, trenie na stenách nepôsobí, takže sa tyč ponorí hlbšie. 1 b

5. Ťahanie dreva

Riešenie:

a) Obrázok



Obr. RD-5

2 b

Na kmeň pôsobia sily tiažová F_g ($F_g = M g$), ťahová reťaz F s vodorovnou zložkou F_T a zvislou zložkou F_N , tlaková sila podložky F_n a sila trenia F_t ($F_t = f F_n$).

Na reťaz pôsobia sily ťahová $-F$ v bode upevnenia kmeňa $-F_2$ v bode upevnenia k traktoru a ťahu robotníka F_R . Zo symetrie vyplýva $F = F_2$.

1 b

b) Pohyby sú pomalé a rovnomerné, preto ide o statickú rovnováhu síl.

Pre rovnováhu síl na kmeni

$$F_T = F_t, \text{ resp. } F \cos \alpha = f (F_g - F_N) = f (F_g - F \sin \alpha), \quad (1)$$

$$\text{kde } \sin \alpha = \frac{2h}{L} \text{ a } \cos \alpha = \sqrt{1 - \left(\frac{2h}{L}\right)^2}.$$

Z rovnováhy v strede reťaze máme

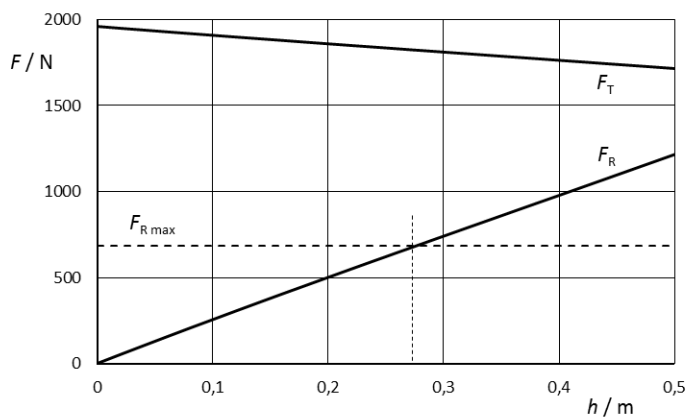
$$F_R = 2 F \sin \alpha = 2 F \frac{2h}{L}. \quad (2)$$

Dosadíme z rovnice (1)

$$F_R = 2 F \sin \alpha = \frac{4hf}{\sqrt{L^2 - 4h^2} + 2hf} M g, \quad (3) \quad 1 \text{ b}$$

$$F_T = F \cos \alpha = \frac{\sqrt{L^2 - 4h^2}}{\sqrt{L^2 - 4h^2} + 2hf} f M g. \quad (4) \quad 1 \text{ b}$$

Graf F_R a F_T ako funkcie h je na obr. RD-6



Obr. RD-6

2 b

- c) Z grafu vidíme, že maximálnej sile robotníka $F_{R \max} = m g \approx 686 \text{ N}$ zodpovedá výška $h_m \approx 27,7 \text{ cm}$. Tejto výške zodpovedá posunutie kmeňa

$$x_m = L - L \cos \alpha_m = L \left(1 - \sqrt{1 - \left(\frac{2h_m}{L} \right)^2} \right). \text{ Pre dané hodnoty } x_m \approx 5,2 \text{ cm.}$$

Toto posunutie kmeň na uvoľnenie reťaze postačuje.

2 b

- d) Ako vidno z grafu, je v danom rozsahu závislosť F_R od h prakticky lineárna. Prácu potom možno určiť ako súčin strednej hodnoty sily a posunutia

$$W = \frac{F_m}{2} h_m .$$

Rovnako možno prácu určiť ako súčin strednej hodnoty sily F_T a posunutia x_m .

V oboch prípadoch máme $W \approx 95 \text{ J}$.

1 b

Práca zodpovedá približne zdvihnutiu závažia 10 kg do výšky 1 m.

6. Sacie čerpadlo

Riešenie:

- a) Pri riešení vychádzame z Bernoulliho rovnice pre prúdenie kvapaliny, v ktorej sú zanedbateľne malé straty energie, tzn. neuvažujeme viskozitu ani turbulencie (víry). V celom kvapalnom telese, ktoré sa nachádza v gravitačnom poli, platí v každom jeho bode Bernoulliho rovnica

$$p + \rho g h + \frac{1}{2} \rho v^2 = \text{konšt.} \quad (1)$$

V rúrke tlak p klesá s narastajúcou výškou h a taktiež klesá s rastúcou rýchlosťou v prúdenia.

Ak uvažujeme dva body – jeden na hladine vody v studni ($h = 0$), ktorej rýchlosť pohybu v je zanedbateľne malá, a na ktorú pôsobí atmosférický tlak p_a , a druhý bod vo vstupnom otvore čerpadla vo výške h_1 , ktorým prúdi voda rýchlosťou v_1 , a tlak vody je p_1 , podľa Bernoulliho rovnice

$$p_a = p_1 + \rho g h_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2,$$

resp. $h_1 = \frac{1}{\rho g} \left(p_a - p_1 - \frac{1}{2} \rho v_1^2 \right).$ (2)

Ak je sacia trubica plná vody, tlak postupne klesá smerom nahor. Minimálny tlak $p_1 = 0$. Ak rýchlosť prúdenia vody $v_1 \rightarrow 0$, je maximálna teoretická výška h_t vstupu čerpadla nad hladinou vody v studni, pri ktorej môže voda dosiahnuť až k vstupnému otvoru,

$$h_t = \frac{p_a}{\rho g}. \text{ Pre dané hodnoty } h_t \approx 10 \text{ m.} \quad 1 \text{ b}$$

- b) Ak sa na vstupe čerpadla udržiava tlak $p_1 = 30 \text{ kPa}$, je výška h_1 daná rovnicou (2). Pre minimálnu hodnotu kinetickej zložky ($v = 0$)

$$h_{1\max} = \frac{1}{\rho g} (p_a - p_1). \text{ Pre dané hodnoty } h_{1\max} \approx 7,2 \text{ m.} \quad 1 \text{ b}$$

b1) Ak $h_1 > h_{1\max}$, čerpadlo nie je schopné nasávať vodu až po vstupný otvor čerpadla. V čerpadle je v tom prípade vzduch a čerpadlo tak pracuje naprázdno, čím sa tlak na jeho vstupe ešte zníži. V tomto prípade nedôjde k čerpaniu vody zo studne.

b2) Ak $h_1 < h_{1\max}$, nasaje čerpadlo vodu až po vstupný otvor a sacou rúrkou prúdi voda, ktorej rýchlosť $v > 0$ je daná rovnicou (1). Čerpadlo čerpá vodu zo studne. 1 b

- c) V zadanom prípade $h_1 < h_{1\max}$, tzn. čerpadlo čerpá vodu. Rýchlosť prúdenia vody v saciej trubici je daná rovnicou (2), z ktorej máme

$$v_1 = \sqrt{\frac{2}{\rho} (p_a - p_1 - \rho g h_1)}. \quad (3)$$

Pre dané hodnoty $v_1 \approx 4,9 \text{ m/s}$. 2 b

Pri priemere d_1 saciej rúrky je objemový prietok čerpanej vody

$$Q_1 = S_1 v_1 = \frac{\pi d_1^2}{4} \sqrt{\frac{2}{\rho} (p_a - p_1 - \rho g h_1)}.$$

Pre dané hodnoty $Q_1 \approx 2,4 \times 10^{-3} \text{ m}^3/\text{s} = 2,4 \text{ l/s}$. 1 b

- d) Použijeme Bernoulliho rovnicu pre bod na výstupe čerpadla s výškou $h=0$, rýchlosťou prúdenia vody v_2 a tlakom p_2 a bod na výstupe dýzy s výškou h_2 , rýchlosťou prúdenia vody v_3 a tlakom p_a (koniec dýzy je otvorený a pôsobí iba atmosférický tlak vzduchu)

$$p_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2 = p_a + \rho g h_2 + \frac{1}{2} \rho v_3^2.$$

Rýchlosti prúdenia určíme zo známeho prietoku

$$v_2 = \frac{Q_1}{S_2} = \frac{4Q_1}{\pi d_2^2} \quad \text{a} \quad v_3 = \frac{Q_1}{S_3} = \frac{4Q_1}{\pi d_3^2}$$

Tlak na výstupe čerpadla

$$p_2 = p_a + \rho g h_2 + \rho \frac{8Q_1^2}{\pi^2} \left(\frac{1}{d_3^4} - \frac{1}{d_2^4} \right). \text{ Pre dané hodnoty } p_2 \approx 200 \text{ kPa} \quad 2 \text{ b}$$

- e) Výkon sily čerpadla na výstupe $P_2 = F_2 v_2 = \frac{F_2}{S_2} S_2 v_2 = p_2 Q_1$. Rovnako na vstupe

čerpadla $P_1 = -F_1 v_1 = -p_1 Q_1$.

Výkon čerpadla

$$P = P_1 + P_2 = Q_1 (p_2 - p_1). \text{ Pre dané hodnoty } P \approx 400 \text{ W}. \quad 2 \text{ b}$$

58. ročník Fyzikálnej olympiády – Úlohy domáceho kola kategórie D

Autori úloh: Ľubomír Konrád (2, 3, 4), Ivo Čáp (1, 6, 7), Dušan Nemeč (5)

Recenzia a úprava: Daniel Klivanec, Ľubomír Mucha

Preklad do maďarského jazyka: Aba Teleki

Redakcia: Ivo Čáp

Slovenská komisia fyzikálnej olympiády

Vydal: IUVENTA – Slovenský inštitút mládeže, Bratislava 2017